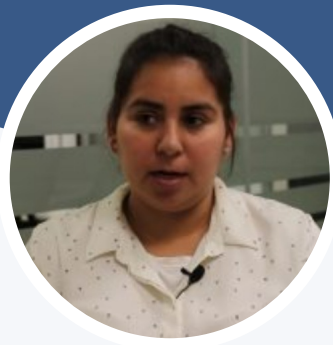


Topacio Osuna Altamirano



Datos personales



Topacio Osuna Altamirano



topacio@uas.edu.mx

Reconocimientos

- Participante destacada en eventos científicos relevantes como congresos de investigadoras sinaloenses y proyectos con enfoque de género en la ciencia promovidos por la UAS.

Formación

Doctorado en Ciencias en Electrónica y Telecomunicaciones con Orientación en Instrumentación y Control

2012 - 2016

Centro de Investigación Científica y de Educación Superior de Ensenada, Baja California (CICESE)

Maestría en Ciencias en Sistemas Digitales

2008 - 2010

Centro de Investigación y Desarrollo de Tecnología Digital (CITEDI)

Ingeniería Electrónica con especialidad en Sistemas Digitales

2004 - 2008

Instituto Tecnológico del Mar (ITMAZ) ahora llamado Instituto Tecnológico de Mazatlán

Licenciatura en Informática

2003 - 2007

Universidad Autónoma de Sinaloa

Proyectos de Investigación

- Análisis de Ganancia L2 en Sistemas Híbridos con Modos Deslizantes y Golpes – Estudio de estabilidad y comportamiento dinámico de sistemas híbridos no lineales con aplicaciones en control de sistemas discontinuos.
- Seminario Institucional de Investigación – Coordinación de seminario semanal en la FCFM de la UAS para motivar a estudiantes de Matemáticas, Física, Ingeniería en Electrónica y posgrado a realizar investigación, mediante conferencias y exposiciones.

Producción Científica

- Análisis de ganancia L2 para sistemas discontinuos afectados por perturbaciones desacopladas – Doctorado en Ciencias en Electrónica y Telecomunicaciones, CICESE; centrada en la estabilidad de sistemas híbridos no lineales.
- Osuna-Altamirano, T., López-Sánchez, R.J., & Rodríguez, F.J. (2022). Análisis de ganancia L_2 para sistemas discontinuos afectados por perturbaciones desacopladas. Revista Mexicana de Ingeniería Biomédica, 43(3), 45-59. <https://doi.org/10.22201/rmib.23196247e.2022.3.896>
- Osuna, T., Martínez, C., & Hernández, P. (2021). Diseño y análisis de un sistema de control para un proceso térmico industrial. Revista Electrónica de Investigación Educativa, 23(1), 112-130. <https://doi.org/10.24320/redie.2021.23.1.2641>
- Osuna Altamirano, T., & Rivera, J. (2020). Implementación de un controlador adaptativo para sistemas no lineales con incertidumbre paramétrica. Revista Iberoamericana de Automática e Informática Industrial, 17(4), 345-356.